LEMBAR PENGESAHAN

Pemanfaatan LiDAR Untuk Navigasi Pada *Mobile Robot* Menggunakan Algoritma A* dan Dijkstra

LiDAR Utilization For Navigation In Mobile Robot Using A* and Dijkstra Algorithm

NIM: 1301144324

Ananda Faisal Faritz

Tugas akhir ini telah diterima dan disahkan untuk memenuhi sebagian syarat memperoleh gelar pada Program Studi Sarjana Teknik Informatika
Fakultas Informatika
Universitas Telkom

Bandung, 04 Agustus 2018
Menyetujui

Pembimbing 1

Dr. Bayu Erfianto, S.Si., M.Sc.
NIP: 0573005-8

Ketua Program Studi
Sarjana Teknik Informatika,

Said Al Faraby, S.T., M.Sc.
NIP: 15890019