

## DAFTAR PUSTAKA

- [1] Pambudi, W. S. (2011). Rancang Bangun 3 Wheel Omni-Directional Mobile Robot Menggunakan Sensor Position Sensitive Device Serta Sensor Vision Dengan Metode Kendali Fuzzy Logic Controller. *Semantik*, 3.
- [2] Hendrik, B. (2013). Konsep Omnidirectional pada Robot Beroda. *JURNAL TEKNOLOGI INFORMASI & PENDIDIKAN*, 50.
- [3] Yulia. (2004). Studi dan Uji Coba Teknologi Bluetooth. *JURNAL INFORMATIKA*, 106.
- [4] Zeller Jr., Tom (2005-06-05). "A Great Idea That's All in the Wrist". *New York Times*.
- [5] Negvevitsky, M., "Artificial Intelligence: A Guide to Intelligent System". Sydney : Addison Wesley. 2002.
- [6] Anonymous. 2013. "Master Mikro Arduino". 2013. E-book dari situs <http://inkubator-teknologi.com/avrsiap-guna/paket-lengkap-belajararduino/>
- [7] <http://www.drschlaak.com/-drive-a-simple-dc-motor.html>