

DAFTAR TABEL

Tabel 2.1 Tabel Spesifikasi Arduino Uno	18
Tabel 2.2 Tabel Spesifikasi Arduino Mega 2560	22
Tabel 2.3 Tabel Kemungkinan Perputaran Motor DC	32
Tabel 3.1 Pengaruh Penguatan pada PID	47
Tabel 3.2 <i>Fuzzy Rule</i>	51
Tabel 4.1 Hasil Pengujian Sensor Rotary Encoder	55