

**DESAIN DAN IMPLEMENTASI KENDALI ROBOT JARI
DENGAN PERINTAH SUARA MENGGUNAKAN METODE
HIDDEN MARKOV MODEL (HMM)**

**DESIGN AND IMPLEMENTATION OF FINGER ROBOT WITH
VOICE CONTROL USING HIDDEN MARKOV MODEL
METHOD(HMM)**

TUGAS AKHIR

Disusun dalam rangka memenuhi salah satu persyaratan untuk menyelesaikan

Program Studi Strata 1 Teknik Elektro

Disusun Oleh:

JUSE WISMAN OKTABRI

1105120054



FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO

UNIVERSITAS TELKOM

BANDUNG

2016