

## DAFTAR TABEL

	<b>Hal</b>
<b>Tabel 4.1</b> Rencana pengujian aplikasi <i>handlock</i>	38
<b>Tabel 4.2</b> Uji coba dan hasil pengujian membuka aplikasi	39
<b>Tabel 4.3</b> Uji coba dan hasil pengujian <i>Register</i>	39
<b>Tabel 4.4</b> Uji coba dan hasil pengujian <i>Unlock</i>	40
<b>Tabel 4.5</b> Uji coba dan hasil pengujian <i>Lock</i>	40
<b>Tabel 4.6</b> Akurasi sistem berdasarkan kondisi pencahayaan	44
<b>Tabel 4.7</b> Akurasi sistem berdasarkan jarak	46
<b>Tabel 4.8</b> Akurasi sistem berdasarkan <i>background</i>	47
<b>Tabel 4.9</b> Nilai FAR sistem berdasarkan perubahan threshold	49
<b>Tabel 4.10</b> Nilai FRR sistem berdasarkan perubahan nilai threshold	49
<b>Tabel 4.11</b> Waktu eksekusi rata-rata program untuk citra uji	51
<b>Tabel 4.12</b> <i>MOS</i> berdasarkan karakteristik koresponden	53
<b>Tabel 4.13</b> <i>MOS</i> berdasarkan Kinerja Sistem	54

## DAFTAR PERSAMAAN MATEMATIKA

	<b>Hal</b>
Persamaan (2.1) Citra <i>Grayscale</i> .....	9
Persamaan (2.2) Citra Biner .....	10
Persamaan (2.3) Histogram Citra.....	11
Persamaan (2.4) Ekualisasi Histogram .....	12
Persamaan (2.5) Derajat Keabuan <i>Thresholding</i> .....	12
Persamaan (2.6) Persamaan <i>pythagoras</i> .....	14
Persamaan (2.7) <i>Euclidean metric</i> pada $R^2$ .....	14
Persamaan (2.8) <i>Euclidean distance</i> .....	14
Persamaan (2.9) <i>Global distance</i> .....	16
Persamaan (1.10) Nilai Ambang Baru .....	17
Persamaan (3.1) <i>Threshold</i> untuk klasifikasi ciri .....	33
Persamaan (4.1) Perhitungan Akurasi.....	43