

## Daftar Istilah

<i>HOG</i>	<i>Histogram Oriented of Gradient</i>
<i>DPM</i>	<i>Discriminatively Trained Part Based Models</i>
<i>SVM</i>	<i>Support Vector Machine</i>
<i>Threshold</i>	Nilai batas
<i>Precision</i>	Menunjukkan kemampuan sistem mendeteksi objek target dibanding objek non-target yang juga terdeteksi
<i>Recall</i>	Menunjukkan kemampuan sistem mendeteksi objek target dibanding objek target yang tidak terdeteksi
<i>F-measure</i>	Takaran untuk penentuan nilai kombinasi <i>precision</i> dan <i>recall</i>
<i>Post-processing</i>	Pemrosesan yang dilakukan setelah sistem melakukan prediksi
<i>Aerial view</i>	Sudut pandang pengambilan citra yang dilakukan kamera berada di atas objek
<i>Bounding box</i>	Kotak batas pendeteksian yang dihasilkan oleh sistem
<i>Feature pyramid</i>	Proses pencocokan antara model dan citra dengan <i>resize</i> citra uji
<i>True positive</i>	Objek target yang benar terdeteksi
<i>False positive</i>	Bukan objek target yang ikut terdeteksi
<i>False negative</i>	Objek target yang tidak terdeteksi