

**DESAIN DAN IMPLEMENTASI SENSOR KAMERA SEBAGAI  
PENDETEKSI GARIS PADA ROBOT MOBIL  
PENGIKUT GARIS**

*(Design And Implementation Camera Sensor As Line Detector on Line  
Follower Mobile Robot)*

**TUGAS AKHIR**

Diajukan sebagai syarat untuk memperoleh gelar  
Sarjana Teknik pada Program Studi Teknik Elektro  
Universitas Telkom

Oleh:

**ENDANG RUSIANA**

**115070074**



**DEPARTEMEN ELEKTRO DAN KOMUNIKASI  
FAKULTAS TEKNIK  
UNIVERSITAS TELKOM  
BANDUNG  
2013**