

**LEMBAR PENGESAHAN
TUGAS AKHIR**

Dengan judul :

**DESAIN DAN IMPLEMENTASI SISTEM NAVIGASI ROBOT
BERODA MENGGUNAKAN ALGORITMA WALL
FOLLOWING BERBASIS PID (PROPORSIONAL-INTEGRAL
DIFERENSIAL)**

*“Design And Implementation Of Wheeled Robot Navigation System Using Wall
Following Algorithm Based On PID (Proportional - Integral - Differential)”*

Oleh :

Candra Herdianto

115080036

Telah disetujui dan disahkan sebagai Tugas Akhir
Program S1 Teknik Elektro Fakultas Elektro dan Komunikasi
Institut Teknologi Telkom

Pembimbing I

Pembimbing II

M. Ary Murti, ST.MT

NIK : 99750183-1

Agung Nugroho Jati, ST, MT

NIK : 10880616-2