

DAFTAR TABEL

Tabel 4.1 Model Estimasi ARX	32
Tabel 4.2 Analisis Identifikasi ARX	37
Tabel 4.3 Performansi Respon Motor DC Tanpa Pengendali LQR	38
Tabel 4.4 Tabel Routh Hurwitz	40
Tabel 4.5 Performansi Respon Motor DC dengan $K = [0,6999]$	42
Tabel 4.6 Nilai Matriks Q dan K	43
Tabel 4.7 Performansi Respon Motor DC dengan $K = [0,4311]$	44
Tabel 4.8 Performansi Respon Motor DC dengan $K = [0,6269]$	45
Tabel 4.9 Performansi Respon Motor DC dengan $K = [0,79]$	46
Tabel 4.10 Performansi Respon Motor DC dengan $K = [0,9134]$	47
Tabel 4.11 Performansi Respon Motor DC dengan Beban ($K = [0,6269]$)	48
Tabel 4.12 Pengujian Antar Muka Pengguna Bagian <i>Design of LQR</i>	49
Tabel 4.13 Pengujian Antar Muka Pengguna Bagian <i>Implementation of LQR</i>	50