

**Perancangan dan Implementasi Kursi Roda Cerdas Berbasis
Mikrokontroler dengan Sinyal Masukan *Electrooculogram* (EOG)
dan Pengendali *Proportional Integral Derivative* (PID)**

*(Design and Implementation of Smart Wheel Chair Based on Microcontroller with
Input Signal Electrooculogram (EOG) and Proportional Integral Derivative
(PID) Controller)*

TUGAS AKHIR

Disusun dalam rangka memperoleh gelar Sarjana pada Program Sarjana (S1)
Teknik Elektro Universitas Telkom

Oleh:

Abdul Rahman

1105102073



**FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO
UNIVERSITAS TELKOM
BANDUNG
2014**