

DAFTAR TABEL

Tabel 3.1 <i>Rule Inference</i> FIS-1.....	23
Tabel 3.2 <i>Fuzzy Rule</i> konstanta PID.....	27
Tabel 4.1 Pembacaan Jarak Sensor Ultrasonik dan Jarak Aktual.....	30
Tabel 4.2 Hasil Pengujian Driver Motor DC.....	32
Tabel 4.3 Hasil Konversi PWM menjadi RPM.....	33
Tabel 4.4 Hasil Pembacaan <i>Encoder</i>	37