

**PENGATUR KESTABILAN *HOVER* PADA *QUADCOPTER* MENGGUNAKAN
METODE PID**

(Stability Control Of The Hovering Quadcopter Using PID Method)

TUGAS AKHIR

Diajukan sebagai syarat untuk memperoleh gelar sarjana teknik

pada program studi teknik elektro

Universitas Telkom

disusun oleh :

MUHAMAD RIZQI

1105120109



Telkom
University

FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO

UNIVERSITAS TELKOM

BANDUNG

2017