

**PERANCANGAN DAN IMPLEMENTASI SISTEM KENDALI  
PENERBANGAN QUADCOPTER BERBASIS PID MENGGUNAKAN GPS  
DAN KOMUNIKASI LORA PADA PENCARIAN PENDAKI GUNUNG  
YANG HILANG**

***DESIGN AND IMPLEMENTATION OF QUADCOPTER FLIGHT CONTROL  
SYSTEM BASED ON PID USING GPS AND COMMUNICATION OF LORA  
ON SEARCH OF MOUNTAINEER***

**TUGAS AKHIR**

Disusun sebagai syarat untuk memperoleh gelar  
Sarjana Teknik pada Program Studi S1 Sistem Komputer  
Universitas Telkom

**Oleh**

**Yulfan Aditya**

**1104130061**



**Program Studi S1 Sistem Komputer**

**Fakultas Teknik Elektro**

**Universitas Telkom**

**Bandung**

**2017**