

DAFTAR TABEL

3.1	Pengujian pembacaan <i>RFID Tag</i> dengan posisi RFID 180°	16
3.2	Pengujian pembacaan <i>RFID Tag</i> dengan posisi RFID 80°	17
3.3	Format data yang dikirim ke <i>MQTT server</i>	17
3.4	Pengujian notifikasi berdasarkan parameter yang ditentukan	17
4.1	Hasil pengujian <i>Kalman Filter</i> dengan nilai <i>gain</i> 2.5	18
4.2	Hasil pengujian <i>Kalman Filter</i> dengan nilai <i>gain</i> 10	19
4.3	Hasil pengujian <i>Kalman Filter</i> dengan nilai <i>gain</i> 25	19
4.4	Perbandingan koordinat Google Maps dengan uBlox Neo 6M	21
4.5	Perbandingan koordinat Google Maps dengan Kalman Filter	21
4.6	Perbandingan koordinat uBlox Neo 6M dengan Kalman Filter	22
4.7	Hasil pengujian dengan kondisi lokasi	22
4.8	Hasil pengujian pembacaan <i>RFID Tag</i> dengan posisi RFID 180° . .	23
4.9	Hasil pengujian pembacaan <i>RFID Tag</i> dengan posisi RFID 80° . . .	23
4.10	Koordinat wilayah pengujian pemberian notifikasi	26
4.11	Pengujian notifikasi berdasarkan parameter yang ditentukan	26