

Daftar Gambar

Gambar 2.1 Tampilan Google Maps	9
Gambar 3.1 Desain Sistem	14
Gambar 3.2 Desain Implementasi	14
Gambar 3.3 Flowchart Sistem Pengukuran Jarak Tempuh	15
Gambar 3.4 Mikrokontroler WiDo	16
Gambar 3.5 Jalur pengujian dengan keadaan jalan lancar atau sepi	19
Gambar 3.6 Jalur pengujian dengan keadaan jalan macet atau ramai.....	19
Gambar 4.1 Fritzing rangkaian kabel dan komponen untuk lcd	21
Gambar 4.2 Implementasi perangkat keras dengan rangkaian lcd.....	22
Gambar 4.3 Implementasi perangkat keras menggunakan pcb.....	22
Gambar 4.4 Implementasi perangkat keras menggunakan pcb tampak samping .	23
Gambar 4.5 Pemasangan perangkat pada badan sepeda motor.....	23
Gambar 4.6 Pemasangan sensor hall effect dan magnet pada roda sepeda motor	24
Gambar 4.7 Grafik pengujian akurasi deteksi sensor hall effect dengan jumlah putaran 25.....	26
Gambar 4.8 Grafik pengujian akurasi deteksi sensor hall effect dengan jumlah putaran 50.....	27
Gambar 4.9 Grafik pengujian akurasi deteksi sensor hall effect dengan jumlah putaran 100.....	28
Gambar 4.10 Grafik pengujian akurasi google maps dan sensor hall effect dengan jarak 10m.....	30
Gambar 4.11 Grafik pengujian akurasi google maps dan sensor hall effect dengan jarak 50m.....	31
Gambar 4.12 Grafik pengujian akurasi google maps dan sensor hall effect dengan jarak 100m.....	32