

**PERANCANGAN KONTROL PERGERAKAN AUTOMATED
GUIDED VEHICLE DENGAN TROLI YANG TERKAIT
MENGUNAKAN METODE FUZZY LOGIC**

***AUTOMATED GUIDED VEHICLE MOVEMENT CONTROL
ALGORITHM DESIGN WEIGHTED BY A TROLLEY USING FUZZY
LOGIC***

TUGAS AKHIR

Diajukan sebagai syarat untuk memperoleh gelar
Sarjana Teknik pada Program Studi Teknik Elektro
Universitas Telkom

Oleh :

RIESA KRISNA ASTUTI SAKIR

1105130005



**PROGRAM STUDI TEKNIK ELEKTRO
FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO
UNIVERSITAS TELKOM
BANDUNG
2017**