

**KENDALI MOTOR DC ENCODER DENGAN METODE PID PADA
ROBOT MiroSot MENGGUNAKAN KOMUNIKASI WIRELESS**

*Motor DC Encoder Control with PID Method of MiroSot Robot
Using Communication Wireless*

PROYEK AKHIR

**Disusun sebagai salah satu syarat untuk memperoleh gelar Ahli Madya pada
Program Studi D3 Teknik Telekomunikasi Fakultas Ilmu Terapan
Universitas Telkom**

oleh :

M. Abid Irwan

6705144005



**D3 TEKNIK TELEKOMUNIKASI
FAKULTAS ILMU TERAPAN
UNIVERSITAS TELKOM**

2017