

**PERANCANGAN SISTEM *TRACKING* BERBASIS SENSOR
FUSION (ENCODER DAN ACCELEROMETER) UNTUK
MONITORING POSISI AGV**

***DESIGN OF TRACKING SYSTEM BASED ON SENSOR FUSION
(ENCODER AND ACCELEROMETER) FOR AGV POSITION
MONITORING***

TUGAS AKHIR

**Diajukan sebagai syarat untuk memperoleh gelar Sarjana Teknik pada
Program Studi S1 Teknik Elektro Universitas Telkom**

Disusun Oleh :

ADDINUL RAFIF.N

1102150046



FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO

UNIVERSITAS TELKOM

BANDUNG

2019