

DAFTAR ISI

LEMBAR PENGESAHAN	ii
LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS	iii
ABSTRAK	iv
ABSTRACT	v
KATA PENGANTAR	vi
UCAPAN TERIMA KASIH.....	vii
DAFTAR ISI.....	viii
DAFTAR GAMBAR	x
DAFTAR TABEL.....	xi
DAFTAR ISTILAH	xii
DAFTAR SINGKATAN	xiii
BAB I PENDAHULUAN.....	1
1.1 Latar Belakang	1
1.2 Rumusan Masalah	1
1.3 Tujuan dan Manfaat Penelitian.....	2
1.4 Batasan Masalah.....	2
1.5 Metodologi Penelitian	2
BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....	4
2.1 Robot Mobil Tanpa Pengemudi	4
2.2 Pengolahan Citra Digital	4
2.3 <i>Coordinate Frame</i>	8
2.4 Kontrol Arah.....	9
BAB III PERANCANGAN SISTEM	11
3.1 Diagram Blok Sistem	11
3.2 Perancangan Sistem Perangkat Keras	12
3.3 Perancangan Sistem Perangkat Lunak	15
BAB IV HASIL PENELITIAN DAN ANALISIS	20
4.1 Pengujian Sudut Belok terhadap Lintasan Lurus	20
BAB V KESIMPULAN DAN SARAN.....	33
5.1 Kesimpulan.....	33
5.2 Saran	34

DAFTAR PUSTAKA	35
LAMPIRAN.....	37