

LEMBAR PENGESAHAN

TUGAS AKHIR

**PERANCANGAN KENDALI ROBOT ARTIKULASI MENGGUNAKAN
GYROSCOPE DAN FLEX SENSOR**

*DESIGN OF ARTICULATED ROBOT CONTROL USING GYROSCOPE AND FLEX
SENSOR*

Telah disetujui dan disahkan sebagai Proposal Tugas Akhir

Program Studi Teknik Elektro

Fakultas Teknik Elektro

Universitas Telkom

Disusun oleh:

MUHAMMAD FIKRI HAIKAL

1102164064

Bandung, 20 April 2021

Pembimbing I

Pembimbing II



Dr. Eng. Willy Anugrah Cahyadi,

S.T., M.T.

NIP: 19850009-3



Erwin Susanto, ST., M.T., Ph.D.

NIP: 07740045