

ABSTRAK

Pada saat ini transportasi menjadi peranan penting bagi kebutuhan manusia dalam melakukan aktivitas yang membutuhkan kendaraan untuk berpindah tempat. Pada pembangunan produk sistem kendali sepatu roda elektrik menggunakan *bluetooth* bertujuan untuk menjadikan transportasi jarak dekat yang mengimplementasikan sistem penggerak menggunakan Arduino Nano sebagai mikrokontroler yang terhubung dengan ESC (*Electronic Speed Controller*) sebagai kontrol Motor DC yang terpasang pada roda belakang salah satu dari sepasang sepatu roda dan mendapat daya dari baterai *LiPo*. Sedangkan untuk sistem kendalinya *remote control* yang terdapat slider untuk mengubah nilai kelajuan sepatu roda dengan komunikasi sistem menggunakan modul *bluetooth* HC-05.

Kata Kunci: Sistem Kendali, Sistem Penggerak, Kelajuan, Daya, Komunikasi Sistem.