

**Skema Koordinasi *Multiple Ground Robot* untuk  
Pengukuran Sampel Intensitas Kontaminasi Gas *Hazard*  
dalam Ruangan**

*(Multiple Ground Robot Coordination Scheme for Measuring indoor  
Hazard Gas Contamination Intensity Samples)*

**LAPORAN TUGAS AKHIR**

Disusun sebagai syarat kelulusan di Program Studi S1 Teknik Komputer

Disusun oleh :

**Fandi Dharma Putra**

**1103198229**



**Universitas  
Telkom**

**FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO**

**UNIVERSITAS TELKOM**

**BANDUNG**

**2021**