

DAFTAR GAMBAR

Gambar II- 1. Prinsip Kerja Alat.....	4
Gambar II- 2. Bahan Penyusun Baterai	5
Gambar II- 3. Bahan Penyusun Baterai Li-Po	6
Gambar II- 4. <i>Quadcopter</i>	7
Gambar II- 5. Ilustrasi Gaya Gerak Listrik (GGL).....	8
Gambar II- 6. Iustrasi Tegangan pada Rangkaian Listrik.....	10
Gambar II- 7. Bentuk sistem pada instrumen.....	11
Gambar II- 8. Ilustrasi Peristiwa <i>Hall Effect</i>	12
Gambar II- 9. Rangkaian pembagi tegangan	13
Gambar III- 1. Diagram Blok Alat.....	18
Gambar III- 2. Desain perangkat keras.	20
Gambar III- 3. Modul sensor arus ACS712.....	21
Gambar III- 4. Modul Sensor Tegangan 25 Volt.	21
Gambar III- 5. Arduino Uno ATmega328.	22
Gambar III- 6. LoRa <i>Shield</i> v1.4 (<i>Long Range</i>).	23
Gambar III- 7. Mappi32.	24
Gambar III- 8. Diagram Alir Desain Perangkat Lunak.....	25
Gambar IV- 1. Blok Diagram Pengujian Sensor Arus.....	27
Gambar IV- 2. Grafik Pengujian Sensor Arus	28
Gambar IV- 3. Diagram Blok Pengujian Sensor Tegangan.....	28
Gambar IV- 4. Grafik Pengujian Sensor Tegangan 25 Volt.....	30
Gambar IV- 5. Hasil Pengujian <i>Packet Delivery Ratio</i> (PDR)	31
Gambar IV- 6. Grafik Hasil Pengujian <i>Time on Air</i> (TOA)	32
Gambar IV- 7. Grafik Pengujian <i>Received Signal Strength Indicator</i> (RSSI).....	33
Gambar IV- 8. Hasil Pengujian <i>Signal Noise Ratio</i> (SNR)	34
Gambar IV- 9. Alat Sistem <i>Monitoring</i> Baterai.....	35
Gambar IV- 10. Desain Lintasan Terbang <i>Quadcopter</i>	36
Gambar IV- 11. Grafik perubahan nilai tegangan terhadap waktu terbang	38
Gambar IV- 12. Halaman <i>Login</i> Antares	41
Gambar IV- 13. Tampilan Halaman Menu Aplikasi Antares	42
Gambar IV- 14. Tampilan Halaman Informasi Data yang Diterima	42