

DAFTAR GAMBAR

Gambar 1.1 robot linier.	5
Gambar 1.2 input dan output pada neuron	7
Gambar 1.3 Konektifitas dan bobot pada Neural Network.	7
Gambar 1.4 Backpropagation dari output ke hidden layer, hidden layer ke input layer.....	9
Gambar 3.1 Diagram rancangan umum sistem.	10
Gambar 3.2 Flowchart sistem robot linier menggunakan Backpropagation Neural Network.	12
Gambar 3.3 Rangkaian robot linier.	13
Gambar 3.4 Serial komunikasi Raspberry pi dan Arduino uno.....	14
Gambar 3.5 Flowchart desain sistem.....	17
Gambar 3.6 Flowchart pengembangan model Backpropagation Neural Network.	18
Gambar 4.1 Grafik loss uji parameter epoch data vertikal	21
Gambar 4.2 Grafik loss uji parameter epoch data Horizontal	21
Gambar 4.3 Grafik loss uji parameter learning rate data vertikal	23
Gambar 4.4 Grafik loss uji parameter learning rate data Horizontal.....	23
Gambar 4.5 Grafik model loss data vertikal.....	24
Gambar 4.6 Grafik prediksi putaran stepper motor vertikal.....	25
Gambar 4.7 Grafik model loss data horizontal.....	25
Gambar 4.8 Grafik prediksi putaran stepper motor horizontal.....	26