

**LEMBAR PENGESAHAN**

**TUGAS AKHIR**

**SISTEM *COLLISION AVOIDANCE* ROBOT MOBIL PADA  
*WAYPOINT CONTROL* MENGGUNAKAN METODE LOGIKA  
FUZZY**

**(*COLLISION AVOIDANCE SYSTEM FOR MOBILE ROBOT ON  
WAYPOINT CONTROL USING FUZZY LOGIC METHOD*)**

**Telah disetujui dan disahkan sebagai Tugas Akhir**

**Program Studi Teknik Elektro**

**Fakultas Teknik Elektro**

**Universitas Telkom**

**Disusun oleh:**

**HADI AL BUKHORI**

**1102184192**

**Bandung, 2 September 2022**

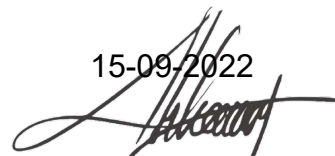
**Pembimbing I**



**Agung Surya Wibowo S.T., M.T.**  
NIP. 14820035

**Pembimbing II**

15-09-2022



**Irham Mulkan Rodiana S.T., M.T.**  
NIP. 20950004