

DAFTAR GAMBAR

2.1	Perbedaan <i>classification</i> , <i>localization</i> , dan <i>detection</i>	7
2.2	Arsitektur CNN sederhana untuk <i>image dehazing</i>	8
2.3	Arsitektur EfficientDet	9
2.4	Perbandingan kinerja EfficientDet dengan arsitektur lain	9
2.5	Arsitektur Two-Branch Neural Network	10
2.6	Visualisasi perhitungan P antara 2 <i>bounding boxes</i>	11
2.7	Kurva perbandingan kestabilan antara P dan IoU	12
2.8	Perbandingan hasil pengolahan <i>bounding box</i> antara NMS dan C-NMS	12
2.9	Kurva <i>Precision</i> \times <i>Recall</i> dari kelas <i>car</i> dan <i>person</i>	14
2.10	Perbandingan kurva <i>Precision</i> \times <i>Recall</i> asli dan hasil interpolasi.	15
2.11	Ilustrasi <i>confusion matrix</i> untuk <i>binary class</i>	15
2.12	Ilustrasi perhitungan <i>IoU</i>	16
3.1	Diagram alir penelitian.	17
3.2	Sampel <i>dataset</i> Foggy Cityscapes.	18
3.3	Konversi Two-Branch Neural Network	18
3.4	Simulasi <i>image dehazing</i> menggunakan <i>pre-trained</i> Two-Branch Neural Network	19
3.5	Simulasi <i>object detection</i> menggunakan <i>pre-trained</i> EfficientDet D0	20
3.6	Diagram alir Konfigurasi 0	21
3.7	Diagram alir Konfigurasi 1	22
3.8	Diagram alir Konfigurasi 2	23
3.9	Diagram alir Konfigurasi 3	24
4.1	Perbandingan nilai PSNR sebelum dan setelah <i>image dehazing</i>	26
4.2	Perbandingan nilai SSIM sebelum dan setelah <i>image dehazing</i>	27
4.3	Perbandingan kontras sebelum dan setelah <i>image dehazing</i>	27
4.4	Perbandingan nilai mAP@0.5 dari setiap level ketebalan kabut.	28
4.5	Perbandingan nilai mAP@0.5 dari setiap konfigurasi sistem.	29
4.6	Perbandingan nilai mAP@0.5 dari setiap konfigurasi sistem.	30
4.7	Perbandingan FPS dari setiap konfigurasi sistem.	31