

DAFTAR PUSTAKA

- [1] I. N. K. Wardana, “Penerapan Laptop-based Robot Sebagai Pramusaji Restoran,” pp. 9–10, 2015.
- [2] Y. Ichikawa and N. Ozaki, “AUTONOMOUS *MOBILE* ROBOT.,” *J. Robot. Syst.*, vol. 2, no. 1, pp. 135–144, 1985, doi: 10.1016/s1474-6670(17)54619-4.
- [3] R. I. S. and H. Hartono, “Rancang Bangun Pulse Width Modulation (PWM) Sebagai Pengatur Kecepatan Motor DC Berbasis Mikrokontroler Arduino,” *J. Penelit.*, vol. 3, no. 1, pp. 50–58, 2018, doi: 10.46491/jp.v3e1.31.50-58.
- [4] J. Matematika, U. N. Semarang, P. Hart, and N. Nilsson, “Penerapan Algoritma a* Dalam Penyelesaian Rute Terpendek Pendistribusian Barang,” *Unnes J. Math.*, vol. 4, no. 1, 2015, doi: 10.15294/ujm.v4i1.7413.
- [5] K. Miyashita, T. Takahashi, and M. Yamanaka, “Features Of A Magnetic Rotary Encoder” *IEEE Transactions on Magnetics*, vol. MAG-23, no. 5, September 1987
- [6] F. Djuandi, “Pengenalan Arduino” Penerbit Elexmedia, Jakarta, 2011
- [7] S. Arifin, A. Fathoni, “Pemanfaatan Pulse Width Modulation Untuk Mengontrol Motor” *Jurnal Ilmiah Teknologi dan Informasi Asia* vol. * No 2, Agustus 2014
- [8] F. Umam, “Kestabilan Kecepatan *Mobile* Robot pada Lintasan Mendatar, Tanjakan Serta Turunan” *Journal of Science and Technology, Teknik Mekatronika Universitas Trunojoyo Madura*, 2019
- [9] A. Budijanto, “Pengaturan Kecepatan Motor DC pada Robot Line Follower Menggunakan Pulse Width Modulation (PWM)” *Seminar Nasional Sistem Informasi, Universitas Widjaya Kartika*, 2018
- [10] T. Darmana, dan W. Sya’ban, ‘Rancang Bangun Alat Ukur Kecepatan Putaran Motor dan Pendeteksi Kestabilan Putaran Pada Porosnya” *STT PLN Jakarta*, 2015
- [11] R. I. S. and H. Hartono, “Rancang Bangun Pulse Width Modulation (PWM) Sebagai Pengatur Kecepatan Motor DC Berbasis Mikrokontroler Arduino,” *J. Penelit.*, vol. 3, no. 1, pp. 50–58, 2018, doi: 10.46491/jp.v3e1.31.50-58.

- [12] VK. Singh, A. Sahu, A Beg, dan B. Khan, “Speed & Direction Control of DC Motor through *Bluetooth* HC-05 Using Arduino”, International Conference on Advanced Computation and Telecommunication (ICACAT), 2018