

## DAFTAR GAMBAR

Gambar II-1 Sketsa Belt Conveyor Two – Ways .....	5
Gambar II-2 Board Arduino Uno.....	6
Gambar II-3 Proses Kontrol Fuzzy Logic.....	7
Gambar II-4 Fungsi Segitiga .....	8
Gambar II-5 Fungsi Trapesium.....	8
Gambar II-6 Load Cell.....	10
Gambar II-7 Prinsip kerja sensor berat (load cell) .....	11
Gambar II-8 Prinsip Kerja Sensor Ultrasonik.....	11
Gambar II-9 NodeMCU .....	12
Gambar II-10 Thinger.IO.....	13
Gambar III-1 Perancangan Sistem .....	14
Gambar III-1I Rancangan Sistem Belt Conveyor Two -Ways .....	14
Gambar III-3 Belt Conveyor Two-Ways .....	15
Gambar III-4 Desain Gear pada Conveyor .....	15
Gambar III-5 Diagram Blok Sistem.....	16
Gambar III-6 Diagram Alir Sistem .....	16
Gambar III-7 Diagram Alir pengiriman data dari sistem ke Thinger.Io.....	17
Gambar III-8 Load Cell .....	18
Gambar III-9 Modul HX711 .....	19
Gambar III-10 Motor Driver BTS7960.....	19
Gambar III-11 Motor DC.....	20
Gambar III-12 Wiring Diagram Sistem .....	22
Gambar III-13 Pendeklarasian Input dan Output Sistem.....	23
Gambar III-14 Membership Function Input Error .....	24
Gambar III-15 Membership Function Input Delta Error .....	24
Gambar III-16 Parameter Kecepatan sebagai Output pada FLC .....	25
Gambar III-17 Tampilan Thinger.Io .....	26
Gambar IV-1 Tampilan pada Platform Thinger,Io .....	49