

DAFTAR ISI

LEMBAR PENGESAHAN	i
LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS	ii
IDENTITAS BUKU	iii
ABSTRAK	iv
ABSTRACT	v
KATA PENGANTAR	vi
UCAPAN TERIMAKASIH	vii
DAFTAR ISI	viii
DAFTAR GAMBAR.....	x
DAFTAR TABEL	xi
DAFTAR ISTILAH.....	xii
DAFTAR SINGKATAN	xiii
BAB I PENDAHULUAN	1
1.1 Latar Belakang	1
1.2 Tujuan dan Manfaat	2
1.3 Rumusan Masalah.....	2
1.4 Batasan Masalah	3
1.5 Metodologi.....	3
1.6 Sistematika Penulisan	4
BAB II DASAR TEORI	5
2.1 Lubang Jalan	5
2.2 <i>Computer Vision</i>	6
2.1 <i>Artificial Intelligence (AI)</i>	6
2.1 YOLO	6
2.1 <i>Google Colaboratory</i>	7
2.1 OpenCV	8
2.1 Darknet.....	8
BAB III PERENCANAAN SISTEM	9
3.1 Deskripsi Proyek Akhir	9
3.2 Dataset	10
3.3 Training Data	11

3.4	Proses Perancangan.....	13
3.5	Analisis Kebutuhan Sistem.....	14
3.5.1	Spesifikasi Perangkat keras (<i>Hardware</i>).....	14
3.5.2	Spesifikasi Perangkat Lunak (<i>Software</i>).....	15
3.6	Implementasi YOLOv4.....	15
BAB IV ANALISIS SIMULASI PERENCANAAN.....		22
4.1	Deskripsi Simulasi Perencanaan.....	22
4.2	Pengujian Tingkat Akurasi.....	22
4.2.1	Skenario 1.....	23
4.2.2	Skenario 2.....	25
4.2.3	Pengujian diwaktu malam hari.....	27
4.2.4	Pengujian dengan mengidentifikasi objek.....	28
4.3	Pengujian Dengan Melakukan Test Pada Nilai mAP.....	28
4.4	Analisa.....	30
4.4.1	Analisis Hasil Training.....	30
4.4.2	Analisis keberhasilan dan kegagalan.....	31
BAB V KESIMPULAN DAN SARAN.....		32
5.1	Kesimpulan.....	32
5.2	Saran.....	32
DAFTAR PUSTAKA.....		33
LAMPIRAN.....		
LAMPIRAN A Hasil Deteksi Skenario 1.....		D-5-1
LAMPIRAN B Hasil Deteksi Skenario 2.....		D-5-8
LAMPIRAN B Hasil Deteksi Malam Hari.....		D-5-14