

DAFTAR GAMBAR

Gambar 3. 1 Diagram Fungsi	8
Gambar 3. 2 Skematic pada kereta 1 dan 2	8
Gambar 3. 3 Diagram Blok Level 0	12
Gambar 3. 4 Diagram Blok Level 1	12
Gambar 3. 5 System Flowchart Kereta 1.....	13
Gambar 3. 6 Flowchart Kereta ke 2.....	14
Gambar 3. 7 input dan output sistem fuzzy logic	22
Gambar 3. 8 membership function input	22
Gambar 3. 9 Membership function output.....	23
Gambar 3. 10 Rules pada sistem fuzzy logic.....	23
Gambar 3. 11 Gantt Chart.....	26
Gambar 4. 1 Kalibrasi Sensor IR-LM393	27
Gambar 4. 2 Grafik PWM dengan Tachometer.....	29
Gambar 4. 3 Grafik Perbandingan Tachometer dengan LM IR-393	34
Gambar 4. 4 Hasil Regresi Jarak Sensor Ultrasonic.....	39
Gambar 4. 5 Tampilan pada monitoring.....	41
Gambar 4. 6 Tampilan pada saat pengujian Kecepatan.....	43
Gambar 4. 7 Tampilan pada saat pengujian kecepatan dan jarak	44
Gambar 5. 1 Grafik Control Kecepatan kereta ke 2	56
Gambar 5. 2 Grafik Control Kecepatan Kereta ke 2	56
Gambar 5. 3 Grafik control jarak kereta ke 2	62
Gambar 5. 4 hasil grafik 3 mode control jarak kereta ke 2.....	62
Gambar 5. 5 Hasil Monitoring kereta pertama	66
Gambar 5. 6 Hasil monitoring kereta kedua.....	67