

DAFTAR TABEL

Tabel 1. 1 Kecepatan rata-rata kereta.....	3
Tabel 2. 1 Spesifikasi Produk.....	5
Tabel 2. 2 Rangkuman Spesifikasi Produk.....	6
Tabel 2. 3 Verifikasi Spesifikasi 1.....	6
Tabel 2. 4 Verifikasi Spesifikasi 2.....	7
Tabel 2. 5 Verifikasi Spesifikasi 3.....	7
Tabel 3. 1 Usulan solusi dan Skenario.....	9
Tabel 3. 2 Decision Matrix	11
Tabel 3. 3 Pemilihan Komponen Sensor Ultrasonic.....	15
Tabel 3. 4 Pemilihan Komponen Sensor Infrared	15
Tabel 3. 5 Pemilihan Komponen Motor DC.....	16
Tabel 3. 6 Pemilihan Komponen Bluetooth	17
Tabel 3. 7 Pemilihan Komponen Baterai.....	18
Tabel 3. 8 Pemilihan Komponen Mikrokontroler.....	19
Tabel 3. 9 Pemilihan Komponen Sensor Kecepatan	19
Tabel 3. 10 Pemilihan Komponen Motor Driver.....	20
Tabel 3. 11 Nilai experimental result.....	24
Tabel 4. 1 Hasil Kalibrasi Sensor IR LM-393.....	28
Tabel 4. 2 Hasil Perbandingan Tachometer dengan IR LM-393.....	32
Tabel 4. 3 Pengujian Kalibrasi Waktu Ultrasonic	37
Tabel 4. 4 Hasil Akurasi Sensor Ultrasonic	38
Tabel 4. 5 Hasil Kalibrasi Sensor KY-032.....	40
Tabel 4. 6 Hasil delay pengiriman data	44
Tabel 4. 7 Analisis pengerjaan.....	45
Tabel 4. 8 Proses kalibrasi ultrasonic	46
Tabel 4. 9 Kalibrasi sensitivy sensor Infrared.....	46
Tabel 4. 10 Kalibrasi sensor kecepatan.....	47

Tabel 5. 1 Hasil Pengujian PWM 100 - 255.....	54
Tabel 5. 2 Pengujian Kecepatan kereta ke 1.....	55
Tabel 5. 3 Pengujian Kecepatan Kereta ke 2.....	55
Tabel 5. 4 Hasil Perbandingan Kecepatan Prototype dengan kereta Real.....	57
Tabel 5. 5 Hasil Perbandingan Kecepatan Prototype dengan kereta real.....	57
Tabel 5. 6 Hasil Pengujian Jarak 0-30 Cm dengan PWM.....	59
Tabel 5. 7 3 Hasil jarak dari masing masing kecepatan.....	61
Tabel 5. 8 Kondisi control pemberhentian pada kereta ke 1.....	63
Tabel 5. 9 Perbandingan jarak kereta real dengan prototype.....	63
Tabel 5. 10 Perbandngan Kondisi kereta ketika pengereman.....	65