

## ABSTRAK

Dilema kebakaran lahan serta kebun ialah hal yang harus dicegah, hal ini dilakukan agar tidak terjadi emisi gas rumah kaca yang mengakibatkan kerusakan di lingkungan. Pemberitahuan notifikasi terjadinya kebakaran merupakan salah satu metode yang dapat dilakukan untuk pencegahan dini terjadinya area kebakaran yang meluas. Dengan mencegah area api yang meluas membuat area kebakaran atau titik api dapat lebih mudah untuk dipadamkan. Untuk melakukan langkah penanganan awal adalah melakukan deteksi dini untuk pencegahan kebakaran di perkebunan, umumnya pendeteksi api hanya bisa di implementasikan pada ruang tertutup. Namun dengan menggunakan metode penggunaan satelit sebagai pendeteksi panas yang diimplementasikan di web dan diintegrasikan menggunakan system otomatis, deteksi api ini bisa dilakukan dimana saja di tempat yang bisa di dipantau menggunakan satelit.

Maka dari itu akan dikombinasikan *UIPath*, *Google* dan *FIRMS*. *UIPath* merupakan platform cloud untuk otomatisasi proses robotik (RPA) dan alat RPA open source pendekatan RPA memberi pengembang alat *cloud native* dan sumber terbuka untuk membawa RPA ke dalam organisasi mereka tanpa kendala yang memberatkan dari penawaran yang ada. *Google* merupakan suatu platform penyedia layanan yang berfungsi sebagai integrasi otomatis antara sistem dan juga data yang disimpan pada *google workspace*. *FIRMS* merupakan *website* yang digunakan *NASA* untuk mengamati titik api yang berada pada bumi. Wilayah yang diambil datanya merupakan Kawasan asia tenggara, karena pengambilan sampel lokasi berada pada wilayah Indonesia. Dengan mengintegrasikan *UIPath*, *google*, dan *FIRMS* akan didapatkan sistem notifikasi peringatan otomatis pada platform *gmail* dan *whatsapp*. Beserta data dari titik koordinat api yang didapatkan. Sistem ini memiliki keunggulan berupa akurasi sistem dalam membatasi wilayah yang ditentukan, kestabilan sistem dalam menghasilkan informasi, dan kecepatan yang diunggulkan.

Kata Kunci: Kebakaran lahan, *UIPath*, *FIRMS*, *Sistem*