

## DAFTAR ISI

LEMBAR PENGESAHAN.....	ii
LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS.....	iii
ABSTRAK .....	iv
ABSTRACT .....	v
KATA PENGANTAR .....	vi
UCAPAN TERIMA KASIH .....	viii
DAFTAR ISI .....	ix
DAFTAR GAMBAR .....	xi
DAFTAR TABEL .....	xiii
BAB I PENDAHULUAN .....	1
1.1. Latar Belakang Masalah .....	1
1.2. Rumusan Masalah .....	2
1.3. Tujuan dan Manfaat.....	2
1.4. Batasan Masalah.....	2
1.5. Metode Penelitian.....	3
1.6 Tabel Pelaksanaan .....	3
BAB II TINJAUAN PUSTAKA .....	4
2.1. Kajian Penelitian Terkait .....	4
2.2 Kecelakaan Lalu - Lintas .....	6
2.3 Rompi pintar.....	7
2.4 Komponen dari Rompi Pintar .....	8
2.4.1 Software Arduino IDE .....	8
2.4.2 Arduino Uno Board.....	9
2.4.3 Sensor <i>Gyroscope</i> .....	11
2.4.4 <i>DC High Speed Large Torque 775</i> .....	12
2.4.5 Tabung Co2 16 Gram.....	12

2.4.6 <i>Relay</i> 12Volt .....	13
2.4.7 Airbag .....	13
2.4.8 Power Supply .....	14
2.4.9 Syntax .....	14
<b>BAB III PERANCANGAN SISTEM</b> .....	<b>15</b>
3.1. Alur Penelitian .....	15
3.2 Desain Sistem.....	16
3.3 Perancangan Rompi.....	17
3.4 Perancangan Sensor <i>Gyroscope</i> .....	18
3.5 Airbag Flow .....	18
3.6 Standart Kemiringan.....	19
3.7 Skenario Pengujian .....	19
3.8 Tabel Pengujian.....	20
<b>BAB IV HASIL DAN ANALISIS</b> .....	<b>21</b>
4.1 Perangkaian Rompi .....	21
4.2 Cara Kerja Rompi.....	23
4.3 Pengelolaan Data .....	24
4.3.1 Prototype.....	24
4.3.2. Pengujian Langsung .....	25
4.4 Analisis .....	31
4.4.1 Error .....	34
4.4.2 Percobaan Langsung .....	36
<b>BAB V SIMPULAN DAN SARAN</b> .....	<b>46</b>
5.1 Kesimpulan .....	46
5.2. Saran .....	46
<b>DAFTAR PUSTAKA</b> .....	<b>47</b>
<b>LAMPIRAN</b> .....	<b>49</b>