

## DAFTAR ISI

<b>LEMBAR PENGESAHAN .....</b>	<b>ii</b>
<b>LEMBAR ORISINALITAS .....</b>	<b>iii</b>
<b>ABSTRAK .....</b>	<b>xiii</b>
<b>ABSTRACT .....</b>	<b>ix</b>
<b>KATA PENGANTAR.....</b>	<b>x</b>
<b>UCAPAN TERIMA KASIH .....</b>	<b>xi</b>
<b>DAFTAR ISI.....</b>	<b>xii</b>
<b>DAFTAR GAMBAR.....</b>	<b>xv</b>
<b>DAFTAR TABEL .....</b>	<b>xvi</b>
<b>BAB I PENDAHULUAN.....</b>	<b>5</b>
1.1 Latar Belakang Masalah.....	5
1.2 Rumusan Masalah .....	6
1.3 Analisa Solusi yang Ada .....	7
1.4 Metode Penelitian.....	8
<b>BAB II SPESIFIKASI DAN BATASAN SOLUSI.....</b>	<b>9</b>
2.1 Dasar Penentuan Spesifikasi .....	9
2.2 Batasan dan Spesifikasi.....	10
2.3 Verifikasi Spesifikasi .....	11

2.4 Kesimpulan Spesifikasi .....	12
<b>BAB III PERANCANGAN SISTEM .....</b>	<b>13</b>
3.1 Alternatif Usulan Solusi .....	13
3.2 Analisis dan Pemilihan Solusi.....	14
3.3 Desain Solusi Terpilih.....	16
3.4 Jadwal dan Anggaran .....	24
<b>BAB IV IMPLEMENTASI .....</b>	<b>26</b>
4.1 Deskripsi Umum Implementasi.....	26
4.1.1 IMU (Inertial Measurement Unit) .....	26
4.1.2 Mikrokontroler.....	27
4.1.3 Modul BLE (Bluetooth Low Energy).....	27
4.1.4 Software Arduino IDE.....	28
4.1.4 Software Visual Studio Code.....	30
<b>BAB V PENGUJIAN DAN KESIMPULAN .....</b>	<b>32</b>
5.1 Skenario Umum Pengujian.....	32
5.2 Analisis Pengujian.....	33
5.3 Kesimpulan .....	42
5.4 Saran.....	42
<b>DAFTAR PUSTAKA.....</b>	<b>43</b>
<b>LAMPIRAN.....</b>	<b>44</b>