

## DAFTAR PUSTAKA

- [1] Adhitya Himawan, “Otomatisasi Industri Buka Pintu Pabrik-Pabrik Pintar di Indonesia,” *Suara.com*.
- [2] R. Oktama, R. Maulana, and G. E. Setyawan, “Implementasi Robot Lengan Pemindah Barang 3 DOF Menggunakan Metode Inverse Kinematics,” *Jurnal Pengembangan Teknologi Informasi dan Ilmu Komputer*, vol. 2, no. 8, pp. 2810–2816, 2018.
- [3] “Seminar Hasil Elektro S1 ITN Malang.”
- [4] H. Agustin et al., “Edukasi manual material handling untuk pencegahan musculoskeletal disorder pada pekerja industry catering di Desa Banguntapan Bantul,” *Edukasi manual material handling untuk pencegahan musculoskeletal disorder pada pekerja industry catering di Desa Banguntapan Bantul*, vol. 1, no. 2, pp. 63–73, 2020.
- [5] PT.Safety Sign Indonesia, “Cegah Cedera, Pekerja Harus Pahami Panduan Manual Material Handling (MMH) Yang Benar!,” [www.safetysign.co.id](http://www.safetysign.co.id).
- [6] A. W. A. Nugroho, “„Lengan Robot Penggambar Bidang Dua Dimensi Berbasis Mikrokontroler Dengan PC“,” *Bachelor thesis, Sanata Dharma University, Indonesia*, 2015.
- [7] F. Cempaka, A. Muid, and I. Ruslianto, “Rancang bangun lengan robot sebagai alat pemindah barang berdasarkan warna menggunakan sensor fotodiode,” *Coding Jurnal Komputer dan Aplikasi*, vol. 4, no. 1, 2016.
- [8] H. S. Maha, Y. D. Thantowi, and C. A. S. Tamba, “Perancangan Robot Lengan Pemindah Barang Berdasarkan Ukuran Berbasis Arduino dengan Sensor Ping Hc-Sr04 dan Sensor Inframerah,” *Jurnal Teknik Informatika Unika Santo Thomas*, vol. 6, no. 1, pp. 70–78.