

DAFTAR ISI

LEMBAR PENGESAHAN	ii
LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS	iii
ABSTRAK	iv
ABSTRACT	v
KATA PENGANTAR.....	vi
DAFTAR ISI.....	vii
DAFTAR GAMBAR.....	x
DAFTAR TABEL	xi
BAB I PENDAHULUAN.....	1
1.1 Latar Belakang.....	1
1.2 Rumusan Masalah.....	2
1.3 Tujuan	2
1.4 Batasan Masalah	3
1.5 Kontribusi	3
1.6 Sistematika Penulisan	3
BAB II KAJIAN PUSTAKA	5
2.1 Kajian Penelitian Terkait	5
2.2 Tunanetra	6
2.2.1 Definisi Tunanetra	6
2.2.2 Tongkat	7
2.3 Logika <i>Fuzzy</i>	8
2.3.1 Himpunan <i>Fuzzy</i>	9
2.3.2 Fungsi Keanggotaan	9
2.3.3 <i>Fuzzifikasi</i>	12
2.3.4 <i>Fuzzy Rule</i>	12
2.2.3 Metode Mamdani.....	12
2.4 <i>Internet of Things</i> (IoT)	13

2.4.1 Bot Telegram	13
2.5 ESP32	13
2.6 Arduino Nano	14
2.7 Sensor Ultrasonic HY-SRF05	15
2.8 Sensor Water Level.....	16
BAB III METODOLOGI PENELITIAN	17
3.1 Kerangka Konsep Pelaksanaan Laporan Akhir	17
3.2 Alat dan Bahan	18
3.2.1 Perangkat Keras.....	18
3.2.2 Perangkat Lunak.....	19
3.3 Perancangan Elektronik	19
3.3.1 Blok Diagram	19
3.3.2 Perancangan Sistem.....	21
3.3.3 Perancangan Telegram.....	29
3.3.4 Perancangan GPS	30
3.4 Perancangan Mekanik.....	31
BAB IV PENGUMPULAN DAN PENGOLAHAN DATA.....	33
4.1 Pengumpulan Data.....	33
4.1.1 Pengujian Mikrokontroler Arduino Nano.....	33
4.1.2 Pengujian ESP32 dan telegram	34
4.1.3 Pengujian Sensor Ultasonik HY-SRF05	36
4.1.4 Pengujian Sensor Water Level.....	39
4.2 Pengolahan Data	40
BAB V ANALISIS DAN PEMBAHASAN.....	42
5.1 Verifikasi dan Validasi	42
5.2 Analisis Hasil.....	45
BAB VI KESIMPULAN DAN SARAN.....	47
6.1 Kesimpulan.....	47
6.2 Saran	47

DAFTAR PUSTAKA **49**

DAFTAR LAMPIRAN **52**