

## DAFTAR ISI

<b>LEMBAR PENGESAHAN .....</b>	<b>ii</b>
<b>LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS .....</b>	<b>iii</b>
<b>ABSTRAK .....</b>	<b>iv</b>
<b>ABSTRAC .....</b>	<b>v</b>
<b>KATA PENGANTAR.....</b>	<b>vi</b>
<b>UCAPAN TERIMA KASIH .....</b>	<b>vii</b>
<b>DAFTAR ISI.....</b>	<b>viii</b>
<b>DAFTAR TABEL .....</b>	<b>xiii</b>
<b>DAFTAR LAMPIRAN .....</b>	<b>xiv</b>
<b>BAB I PENDAHULUAN.....</b>	<b>1</b>
1.1.    Latar Belakang.....	1
1.2.    Rumusan Masalah.....	3
1.3.    Tujuan Penelitian .....	3
1.4.    Batasan dan Asumsi Penelitian .....	3
1.5.    Manfaat Penelitian.....	4
1.6.    Sistematika Penulisan .....	5
<b>BAB II LANDASAN TEORI .....</b>	<b>7</b>
2.1.    Objek Penelitian.....	9
2.2 Brushless DC Motor (BLDC).....	10
2.3 Kriteria Motor Listrik Sebagai Sistem Propulsi Kendaraan .....	10
2.3.1 Jenis Motor BLDC .....	11
2.3.2 Keunggulan Motor BLDC.....	13
2.3.3 Keunggulan <i>Whellhub</i> Pada Kendaraan Listrik .....	14
2.4 Prinsip Kerja Motor BLDC.....	15
2.5 Perhitungan Kebutuhan Traksi Kendaraan .....	18
2.6 Perhitungan Kebutuhan Whellhub .....	20
2.5.1 Jumlah <i>slot</i> dan <i>pole</i> berdasarkan faktor <i>winding</i> dalam fungsi q.....	25
<b>BAB III METODOLOGI PENELITIAN .....</b>	<b>27</b>
3.1 Sistematika Penyelesaian Masalah .....	27

3.2 Spesifikasi Motor Listrik yang digunakan.....	28
3.3 Parameter Winding Menggunakan Anys Motor-Cad.....	29
3.4 Implementasi dan Pembangunan Motor .....	31
3.4.1 <i>Calculation</i> .....	34
3.4.2 Output Data .....	35
3.4.3 Grafik Data .....	35
3.4.4 Pengujian dan Validasi .....	35
3.5 Analisis Data.....	36
<b>BAB IV PENGUMPULAN DAN PENGOLAHAN DATA.....</b>	<b>38</b>
4.1. Analisa Kebutuhan Traksi Kendaraan .....	38
4.1.1 Desain dan Manufaktur .....	40
4.2 Desain optimum Whellhub .....	42
4.2.1 Konfigurasi Winding.....	43
4.2.2 Proses Lilitan Kawat Terhadap Slot Stator .....	51
4.2.3 Jalur lilitan Pada Stator .....	52
4.2.4 Proses Lilitan Awal Pada Stator.....	54
4.2.5 Proses Akhir Lilitan Terhadap Stator.....	55
4.2.6 Pemasangan Hall Sensor Pada Stator .....	55
4.2.7 Pengujian Medan Magnet.....	56
4.2.8 Pengujian Urutan Fasa Hall Sensor .....	57
4.3 Pengujian Dyno Test .....	60
<b>BAB V ANALISIS DAN PEMBAHASAN.....</b>	<b>67</b>
5.1 Verifikasi Hasil Simulasi.....	67
5.2 Analisis Kerugian Pada Operasi Maksimum.....	71
5.3 Analisis Hasil Simulasi Terhadap Hasil Dynotest.....	73
<b>BAB VI KESIMPULAN DAN SARAN.....</b>	<b>82</b>
6.1 Kesimpulan.....	82
6.2 Saran .....	82
<b>DAFTAR PUSTAKA .....</b>	<b>84</b>
<b>LAMPIRAN.....</b>	<b>86</b>