

**SISTEM PENGHINDARAN RINTANGAN
MENGUNAKAN SENSOR LIDAR
DENGAN FUZZY LOGIC CONTROL
PADA MINIATUR KENDARAAN OTONOM
(*OBSTACLE AVOIDANCE SYSTEM USING LIDAR SENSOR
WITH FUZZY LOGIC CONTROL ON A MINIATURE
AUTONOMOUS VEHICLE*)**

TUGAS AKHIR

Disusun sebagai syarat mata kuliah Tugas Akhir

Program Studi S1 Teknik Elektro

Disusun oleh:

FIRMAN BASO PATA

1102210239



**Universitas
Telkom**

FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO

UNIVERSITAS TELKOM

BANDUNG

2025