

**PENERAPAN FILTER KALMAN DALAM PENGOLAHAN DATA IMU
UNTUK STABILITAS ARAH PROTOTIPE KENDARAAN OTONOM**
*(APPLICATION OF KALMAN FILTER IN IMU DATA PROCESSING FOR
DIRECTION STABILITY OF AUTONOMOUS VEHICLE PROTOTYPE)*

TUGAS AKHIR

Disusun sebagai syarat mata kuliah Tugas Akhir

Program Studi S1 Teknik Elektro

Disusun oleh:

ANIA TIRSA

1102213013



FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO

UNIVERSITAS TELKOM

BANDUNG

2025