

## DAFTAR ISI

<b>LEMBAR PENGESAHAN .....</b>	<b>ii</b>
<b>ABSTRAK .....</b>	<b>iii</b>
<b>ABSTRACT .....</b>	<b>iv</b>
<b>KATA PENGANTAR.....</b>	<b>v</b>
<b>DAFTAR ISI.....</b>	<b>vii</b>
<b>DAFTAR GAMBAR.....</b>	<b>ix</b>
<b>DAFTAR TABEL .....</b>	<b>x</b>
<b>BAB I PENDAHULUAN.....</b>	<b>1</b>
1.1    Latar Belakang Masalah.....	1
1.2    Rumusan Masalah.....	2
1.3    Tujuan .....	2
1.4    Manfaat Hasil Penelitian .....	2
1.5    Batasan Masalah.....	3
1.6    Metode Penelitian .....	3
1.7    Proyeksi Pengguna .....	4
<b>BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....</b>	<b>5</b>
2.1    Internet of Things (IoT) .....	5
2.1.1    Arsitektur IoT .....	5
2.1.2    Kodular .....	6
2.2    Robotika .....	7
2.2.1    BELLABOT.....	7
2.2.2    Sistem Pintu Geser Otomatis .....	8
2.3    Mekanisme Lazy Susan.....	8
2.4    Sistem Kontrol .....	9
2.4.1    Open Loop Control (Sistem Kontrol Terbuka).....	9
2.4.2    Closed Loop (Sistem Kontrol Tertutup) .....	9
2.5    Kontrol PID.....	10
2.4.3    Respon Transient .....	11
2.6    Rotary Encoder.....	13

<b>2.7</b>	<b>Penelitian Terdahulu.....</b>	<b>14</b>
<b>BAB III PERANCANGAN SISTEM .....</b>		<b>16</b>
<b>3.1</b>	<b>Desain Sistem .....</b>	<b>16</b>
<b>3.1.1</b>	<b>Diagram Blok.....</b>	<b>16</b>
<b>3.1.2</b>	<b>Fungsi dan Fitur .....</b>	<b>18</b>
<b>3.2</b>	<b>Desain Perangkat Keras .....</b>	<b>19</b>
<b>3.2.1</b>	<b>Desain Pintu.....</b>	<b>19</b>
<b>3.2.2</b>	<b>Desain UI.....</b>	<b>20</b>
<b>3.2.3</b>	<b>Diagram Kontroler Pintu Otomatis .....</b>	<b>21</b>
<b>3.2.4</b>	<b>Diagram Blok Perangkat Keras.....</b>	<b>22</b>
<b>3.2.5</b>	<b>Desain PCB Mikrokontroler .....</b>	<b>23</b>
<b>3.2.6</b>	<b>Spesifikasi Komponen.....</b>	<b>23</b>
<b>3.3</b>	<b>Desain Perangkat Lunak .....</b>	<b>32</b>
<b>3.3.1</b>	<b>Spesifikasi Sub Sistem Pintu dan <i>Tray</i>.....</b>	<b>33</b>
<b>BAB IV HASIL DAN ANALISIS .....</b>		<b>35</b>
<b>4.1</b>	<b>Hasil Percobaan.....</b>	<b>35</b>
<b>4.1.1</b>	<b>Pengujian Motor DC JGY370 dan Driver BTS7960 .....</b>	<b>35</b>
<b>4.1.2</b>	<b>Pengujian Limit Switch .....</b>	<b>37</b>
<b>4.1.3</b>	<b>Pengujian Rotary Encoder .....</b>	<b>38</b>
<b>4.1.4</b>	<b>Pengujian Kontrol PID Pintu.....</b>	<b>40</b>
<b>4.1.5</b>	<b>Pengujian Sistem Jarak Jauh (Internet of Things).....</b>	<b>47</b>
<b>4.1.6</b>	<b>Pengujian Keamanan Makanan .....</b>	<b>48</b>
<b>4.2</b>	<b>Analisis .....</b>	<b>50</b>
<b>4.2.1</b>	<b>Analisis fungsi <i>Limit Switch</i> KW10-ZIP sebagai Pengaman dan Pengontrol Posisi.....</b>	<b>50</b>
<b>4.2.2</b>	<b>Analisis Integrasi Sistem Monitoring dan Kontrol IoT.....</b>	<b>51</b>
<b>4.2.3</b>	<b>Analisis Penggunaan Kontrol PID Pada Pergerakan Pintu.....</b>	<b>52</b>
<b>4.2.4</b>	<b>Analisis Pengujian Keamanan Makanan.....</b>	<b>54</b>
<b>BAB V KESIMPULAN DAN SARAN .....</b>		<b>55</b>
<b>5.1</b>	<b>Kesimpulan .....</b>	<b>55</b>
<b>5.2</b>	<b>Saran.....</b>	<b>56</b>
<b>DAFTAR PUSTAKA.....</b>		<b>57</b>
<b>LAMPIRAN.....</b>		<b>60</b>