

**OPTIMASI SISTEM DETEKSI JALUR PADA MINIATUR
KENDARAAN OTONOM DENGAN ALGORITMA *HOUGH*
TRANSFORM BERBASIS *COMPUTER VISION***

***(OPTIMIZATION OF THE LANE DETECTION SYSTEM FOR
MINIATURE AUTONOMOUS VEHICLES USING THE HOUGH
TRANSFORM ALGORITHM BASED ON COMPUTER VISION)***

TUGAS AKHIR

Disusun sebagai syarat mata kuliah Tugas Akhir
Program Studi S1 Teknik Elektro

Disusun oleh:

SILMI AWALYA

1102210243



**FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO
UNIVERSITAS TELKOM
BANDUNG
2024**