

KATA PENGANTAR

Segala puji bagi Allah SWT atas limpahan rahmat dan karunia-Nya sehingga penulis dapat menyelesaikan Tugas Akhir yang berjudul “*Optimasi Sistem Deteksi Jalur pada Miniatur Kendaraan Otonom dengan Menggunakan Algoritma Hough transform berbasis Computer vision* ” dengan baik dan tepat waktu. Tugas Akhir ini disusun sebagai salah satu syarat untuk memperoleh gelar Sarjana Teknik pada Program Studi Teknik Elektro, Fakultas Teknik Elektro, Universitas Telkom.

Penulis menyadari bahwa dalam penyusunan karya ini masih terdapat berbagai kekurangan. Oleh karena itu, kritik dan saran yang membangun sangat diharapkan demi perbaikan di masa yang akan datang. Penulis berharap Tugas Akhir ini dapat memberikan kontribusi dalam pengembangan ilmu pengetahuan di bidang teknik elektro, khususnya dalam ranah kendaraan otonom, serta menjadi referensi yang bermanfaat bagi penelitian selanjutnya.