

**INTEGRASI SENSOR GPS DAN QUAD MOTOR
DENGAN SISTEM OTONOM PADA *UNMANNED AERIAL VEHICLE*
(UAV) *VERTIKAL TAKEOFF AND LANDING* (VTOL) QUADPLANE
UNTUK MENINGKATKAN EFISIENSI ENERGI
SAAT LEPAS LANDAS DAN PENDARATAN

(*INTEGRATION OF GPS SENSORS AND QUAD MOTORS
WITH AN AUTONOMOUS SYSTEM ON AN UNMANNED AERIAL
VEHICLE (UAV) VERTICAL TAKEOFF AND LANDING (VTOL)
QUADPLANE TO IMPROVE ENERGY EFFICIENCY DURING TAKEOFF
AND LANDING*)**

TUGAS AKHIR

Disusun sebagai syarat mata kuliah Tugas Akhir

Program Studi S1 Teknik Elektro

Disusun oleh:

BINTANG MULYA PRIMA

1102213068



**Universitas
Telkom**

FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO

UNIVERSITAS TELKOM

BANDUNG

2025