

DAFTAR GAMBAR

Gambar 3.1 Diagram blok sistem.....	14
Gambar 3.2 Desain perangkat keras.....	15
Gambar 3.3 Ilustrasi lengan 3 DOF.....	16
Gambar 3.4 Meanwell LRS350-12V.....	17
Gambar 3.5 Raspberry Pi 5	17
Gambar 3.6 Logitech C270	19
Gambar 3.7 Step Down DC-DC LM2596.....	20
Gambar 3.8 PCA9685	20
Gambar 3.9 Flow Chart.....	21
Gambar 3.10 antarmuka platform roboflow	23
Gambar 3.11 antarmuka untuk mengunduh di roboflow.....	24
Gambar 3.12 Kode di dalam Google Colab	24
Gambar 4.1 Proses pengukuran.....	25
Gambar 4.2 Data pengujian servo 1	26
Gambar 4.3 Data pengujian servo 2	27
Gambar 4.4 Antarmuka Raspberry Pi	29
Gambar 4.5 data hasil pelatihan pada epoch 20	33
Gambar 4.6 data hasil pelatihan pada epoch 60	33
Gambar 4.7 data hasil pelatihan pada epoch 100	33