

## DAFTAR ISI

LEMBAR PENGESAHAN .....	1
LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS .....	2
ABSTRAK.....	5
<i>ABSTRACT</i> .....	6
KATA PENGANTAR .....	7
UCAPAN TERIMA KASIH .....	8
DAFTAR ISI .....	9
DAFTAR GAMBAR.....	13
DAFTAR TABEL .....	15
DAFTAR SINGKATAN .....	16
BAB 1 USULAN GAGASAN.....	17
1.1 Latar Belakang Masalah .....	17
1.2 Informasi Pendukung Masalah .....	18
1.3 Analisis Umum .....	22
1.3.1 Aspek Ekonomi.....	24
1.3.2 Aspek Manufakturabilitas.....	25
1.3.3 Aspek Keberlanjutan dan Lingkungan.....	25
1.4 Solusi Sistem yang Diusulkan .....	26
1.4.1 Karakteristik Produk .....	26
1.4.2 Sistem Deteksi Kecepatan Berbasis Raspberry Pi/ <i>Open Source</i> (DIY Kit) .....	27
1.4.3 Skenario Penggunaan.....	28
1.5 Kesimpulan dan Ringkasan CD-1.....	28
BAB 2 DESAIN KONSEP SOLUSI .....	30
2.1 Spesifikasi Produk .....	30
2.1.1 Dasar Hukum .....	30

2.1.2	Standar Sistem .....	31
2.1.3	Solusi yang Sudah Ada .....	33
2.2	Batasan dan Spesifikasi.....	35
2.2.1	Raspberry Pi.....	35
2.2.2	Mini PC.....	36
2.2.3	YOLO .....	36
2.2.4	Kamera.....	36
2.2.5	Telegram .....	37
2.2.6	Firebase .....	37
2.2.7	Batasan Umum Sistem.....	37
2.2.8	Kebutuhan Aturan Bisnis.....	39
2.2.9	Spesifikasi Umum Sistem.....	40
2.3	Pengukuran/Verifikasi Spesifikasi.....	42
2.3.1	Spesifikasi Pengukuran Kecepatan Kendaraan.....	43
2.3.2	Spesifikasi Notifikasi Pelanggaran .....	45
2.4	Verifikasi.....	47
2.4.1	Deteksi Kendaraan dan Penghitungan Kecepatan .....	47
2.4.2	Pengiriman Notifikasi dan Penyimpanan Data .....	48
2.5	Kesimpulan dan Ringkasan CD-2.....	49
BAB 3	DESAIN RANCANGAN SOLUSI .....	51
3.1	Konsep Sistem .....	51
3.1.1	Pendekatan Perangkat Lunak .....	51
3.1.2	Pendekatan Perangkat Keras .....	56
3.2	Analisis dan Pemilihan Solusi .....	58
3.2.1	Telegram .....	58
3.2.2	YOLO .....	59
3.2.3	Raspberry Pi.....	61

3.2.4	Mini PC .....	63
3.2.5	<i>Webcam</i> .....	65
3.2.6	Hasil Analisis .....	66
3.3	Rencana Desain Sistem .....	67
3.3.1	<i>Schematic</i> .....	67
3.3.2	<i>Mockup</i> .....	69
3.3.3	<i>UML Use Case</i> .....	71
3.3.4	<i>Entity Relationship Diagrams</i> .....	72
3.3.5	<i>Flowchart</i> .....	75
3.3.6	<i>Sequence Diagram</i> .....	78
3.3.7	<i>Activity Diagram</i> .....	80
3.4	Pengujian Komponen (Kalibrasi) .....	81
3.4.1	Kalibrasi Kamera .....	81
3.4.2	Kalibrasi Kecepatan Konversi Jarak Piksel ke Meter .....	81
3.4.3	Kalibrasi Kamera dan Konversi Piksel ke Kecepatan .....	82
3.5	Jadwal dan Anggaran .....	84
3.6	Kesimpulan dan Ringkasan CD-3 .....	88
BAB 4	IMPLEMENTASI .....	89
4.1	Diskripsi Umum Implementasi .....	89
4.2	Detil Implementasi .....	90
4.2.1	<i>Source Code</i> Alat .....	90
4.2.2	<i>Hardware</i> .....	154
4.2.3	Percobaan .....	156
4.3	Prosedur Pengoperasian .....	159
4.3.1	Persyaratan Sistem .....	159
4.3.2	Persiapan Kamera .....	159
4.3.3	Konfigurasi Awal .....	160

4.3.4 Menjalankan Sistem.....	161
4.3.5 Kalibrasi Sistem.....	161
4.3.6 Penggunaan Bot Telegram.....	163
4.3.7 Notifikasi Pelanggaran.....	166
4.3.8 Pemantauan <i>Real-Time</i> .....	167
4.3.9 Penghentian Sistem.....	168
4.3.10 Pemeliharaan.....	168
BAB 5 PENGUJIAN SISTEM .....	170
5.1 Skenario Umum Pengujian .....	170
5.1.1 Tujuan Pengujian .....	170
5.1.2 Pihak Yang Terlibat dan Waktu Pengujian.....	171
5.1.3 Daftar Pengujian .....	173
5.2 Proses Pengujian .....	174
5.2.1 Pengujian Deteksi Kendaraan .....	174
5.2.2 Pengujian Akurasi Penghitungan Kecepatan .....	175
5.2.3 Pengujian Notifikasi dan Integrasi <i>Cloud</i> .....	179
5.2.4 Pengujian Kinerja Sistem.....	180
5.2.5 Pengujian Tambahan: Perangkat Keras .....	183
5.3 Analisa Hasil Pengujian.....	185
5.3.1 Tingkat Keberhasilan Solusi .....	185
5.3.2 Faktor Pendukung Keberhasilan .....	185
5.3.3 Faktor Penghambat .....	185
5.3.4 Keterbatasan Teknis.....	185
5.3.5 Rencana Pengembangan Berkelanjutan.....	185
5.4 Kesimpulan .....	185
DAFTAR PUSTAKA .....	187
LAMPIRAN .....	193