

KATA PENGANTAR

Puji syukur penulis panjatkan ke hadirat Allah SWT atas segala rahmat dan karunia-Nya, sehingga penulis dapat menyelesaikan penyusunan laporan Tugas Akhir dengan judul "Perancangan dan Implementasi Sistem robot lengan pada robot bergerak pemungut sampah Berbasis FPGA" dengan sebaik-baiknya. Laporan ini disusun sebagai salah satu syarat untuk menyelesaikan Tugas Akhir dalam rangka memperoleh gelar Ahli Madya Teknik Telekomunikasi di Universitas Telkom. terselesaikannya Tugas Akhir ini tidak lepas dari dukungan, bantuan, dan doa dari berbagai pihak. Oleh karena itu, penulis ingin menyampaikan rasa terima kasih yang sebesar-besarnya kepada:

1. Bapak Denny Darlis, S.Si., M.T., selaku dosen pembimbing yang telah memberikan bimbingan, arahan, serta motivasi kepada penulis dalam proses pengerjaan dan penyusunan laporan Tugas Akhir ini.
2. Bapak Aris Hartaman, S.T., M.T., selaku dosen pembimbing, yang telah memberikan arahan, bimbingan, dan motivasi berharga kepada penulis dalam menyelesaikan pengerjaan dan penyusunan laporan tugas akhir ini.

Semoga Allah SWT membalas segala kebaikan dan dukungan yang telah diberikan oleh semua pihak yang terlibat. Penulis menyadari bahwa laporan ini masih jauh dari sempurna. Oleh karena itu, dengan segala kerendahan hati, penulis sangat mengharapkan kritik dan saran yang membangun demi perbaikan di masa mendatang.

Akhir kata, semoga laporan Tugas Akhir ini dapat memberikan manfaat bagi pembaca maupun pihak-pihak yang berkepentingan. Terima kasih dan salam sejahtera untuk kita semua.

Bandung, 14 Agustus 2025



Luthfi Fajarizki