

DAFTAR PUSTAKA

- [1]Bejo, Agus. 2008. *C&AVR Rahasia Kemudahan Bahasa C Dalam Mikrokontroler*. Yogyakarta: Graha Ilmu.
- [2]Heryanto Ary M, ST dan P Adi Wisnu,Ir. 2008. *Pemrograman Bahasa C untuk Mikrokontroler Atmega 8535*. Yogyakarta: Andi
- [3]Kadir, Abdul. 2013. *Paduan praktis Mempelajari Aplikasi Mikrokontroler dan Pemrogramannya Menggunakan Arduino*. Yogyakarta: Andi Offset.
- [4]Khare, Vijay. 2010. Controlling Wheelchair Using Electroencephalogram. (*IJCSIS International Journal of Computer Science and Information Security* Vol. 8, No.2, 2010:181-187.
- [5]Kusumadewi, Sri. 2006. *Neuro Fuzzy : Integrasi Sistem Fuzzy & Jaringan Syaraf*. Yogyakarta : Graha Ilmu
- [6]Naba, Agus. 2009. *Belajar Cepat Fuzzy Logic Menggunakan MATLAB*. Yogyakarta : Andi
- [7]Ogata, Katshuhiko. 1997. *Teknik Kontrol Automatik Jilid 2*. Jakarta:Erlangga.
- [8]Pitowarno, Endra. 2006. *ROBOTIKA “Desain, Kontrol, dan kecerdasan Buatan”*.Yogyakarta: Andi xvii
- [9]Priyono, Agung. 2014. *Perancangan dan Implementasi One Steered Traction Wheel Robot dengan Circular Line Sensor menggunakan Kontrol Logika Fuzzy*. Bandung: Universitas Telkom
- [10]Sałabun, Wojciech. 2014. Processing and spectral analysis of the raw EEG signal from the MindWave. *Przegląd Elektrotechniczny*, ISSN 0033-2097, R. 90 NR 2/2014:169-173.
- [11]Saputra, Mochamad Gilang. 2014. *Desain dan Implementasi Algoritma Pledge pada Robot Mobil untuk Penyelesaian Wall Maze berbasis logika fuzzy*. Bandung: Universitas Telkom
- [12]Sastro, P. H. 2013. *Sistem Pengaturan Kecepatan Putaran Motor Pada Mesin Pemutar Gerabah Menggunakan Kontroler PID Berbasis Mikrokontroler*. Malang : Universitas Brawijaya.
- [13]Singla, Rajesh. 2010. BCI Based Wheelchair Control Using Steady State Visual Evoked Potentials and Support Vector Machines. *International Journal of Soft Computing and Engineering (IJSCE)* ISSN: 2231-2307, Volume-3, Issue-3, July 2013:46-52.
- [14]Suratno. 2002. *Pengaruh Perbedaan Tipe Fungsi Keanggotaan Pada Pengendali Logika Fuzzy Terhadap Tanggapan Waktu Sistem Orde Dua Secara Umum*. Semarang: Universitas Diponegoro

[15]Suryadi. 2007. *Implementasi Modul Kontrol Temperatur Menggunakan Kontroller PID Digital Berbasis Mikrokontroler PIC18F4520*. Bandung:ITB.

[16]Suyanto. 2007. *Artificial Intelegent*. Bandung: Informatika Bandung

[17]Widayanto, Dian Wahyu. 2012. *Desain dan Implementasi Robot Mobil Pengikut Benda Bergerak Dengan Kontrol Logika Fuzzy Berbasis Mikrokontroler ATMega128*. Bandung: IT Telkom