

LEMBAR PENGESAHAN

**PENGONTROL PID UNTUK GERAK ROLL
PADA PESAWAT TERBANG TANPA AWAK DENGAN
METODE LINEAR QUADRATIC REGULATOR (LQR)**

*PID CONTROLLER FOR ROLL MOVEMENT
OF UNMANNED AERIAL VEHICLE WITH
LINEAR QUADRATIC REGULATOR (LQR)METHOD*

Oleh :

MOHAMMAD AULIA PRATAMA

111041019

Telah diperiksa dan disetujui sebagai Tugas Akhir

Bandung, Juli 2009

Menyetujui

Pembimbing I

Pembimbing II

Porman Pangaribuan, Ir., MT.

NIP: 91640021-1

M. Ary Murti, ST., MT.

NIP: 99750183-1